

社会資本総合整備計画

防災・安全交付金

令和04年02月07日

計画の名称	川崎市内における安全・安心な交通環境の整備（防災・安全）													
計画の期間	令和04年度～令和08年度（5年間）										重点配分対象の該当	○		
交付対象	川崎市													
計画の目標	通学路交通安全プログラムに基づき、通学路の安全対策を実施することで、通学児童等の安全で安心な交通環境の向上に寄与する。													
全体事業費（百万円）	合計（A+B+C+D）		9,683	A	9,683	B	0	C	0	D	0	効果促進事業費の割合C／（A+B+C+D）	0	%

番号	計画の成果目標（定量的指標）			
	定量的指標の定義及び算定式	定量的指標の現況値及び目標値		
		当初現況値	中間目標値	最終目標値
		(R4当初)	(R6末)	(R8末)
1	川崎市内における子供の交通事故件数（歩行時）を令和4年から令和8年までに1割削減する。（参考：川崎市内における子供の交通事故件数（歩行時）令和2年 83件）			
	子供の交通事故件数削減率 （1－目標年次（R8）の事故件数）／基準年次（R4）の事故件数）×100％	0%	%	10%

備考等	個別施設計画を含む	－	国土強靱化を含む	－	定住自立圏を含む	－	連携中枢都市圏を含む	－	流域水循環計画を含む	－	地域再生計画を含む	－	避難確保計画の策定	×	避難行動要支援者名簿の提供	○

A 基幹事業

基幹事業（大）	番号	事業 種別	地域 種別	交付 対象	直接 間接	事業者	種別 1	種別 2	要素となる事業名 （事業箇所）	事業内容 （延長・面積等）	市区町村名／ 港湾・地区名	事業実施期間（年度）					全体事業費 （百万円）	費用 便益比	個別施設計画 策定状況
		一体的に実施することにより期待される効果																	
		備考																	
道路事業	A01-001	道路	一般	川崎市	直接	川崎市	国道	改築	（国）国道409号（市ノ坪 ）	道路拡幅 L=0.6km	川崎市	■	■	■	■	■	314		－
	A01-002	道路	一般	川崎市	直接	川崎市	国道	改築	（国）国道409号（小杉）	歩道設置 L=0.7km	川崎市	■	■	■	■	■	2,762		－
	A01-003	道路	一般	川崎市	直接	川崎市	国道	改築	（国）国道409号（小杉御 殿町）	現道拡幅 L=1.1km	川崎市	■	■	■	■	■	1,638		－
	A01-004	道路	一般	川崎市	直接	川崎市	国道	交安	（国）国道409号（北見方 ）	交差点改良・歩道設置 L=0.8km	川崎市	■	■	■	■	■	539		－
	A01-005	道路	一般	川崎市	直接	川崎市	都道府 県道	交安	（主）横浜上麻生（下麻 生）	交差点改良 L=0.9km	川崎市	■	■	■	■	■	1,232		－
A01-006	道路	一般	川崎市	直接	川崎市	市町村 道	交安	（市）宮前6号線	歩道設置 L=0.8km	川崎市	■	■	■	■	■	2,298		－	
A01-007	道路	一般	川崎市	直接	川崎市	都道府 県道	交安	（主）丸子中山茅ヶ崎	歩道設置 L=0.2km	川崎市					■	■	900		－

A 基幹事業																			
基幹事業（大）	番号	事業 種別	地域 種別	交付 対象	直接 間接	事業者	種別 1	種別 2	要素となる事業名 （事業箇所）	事業内容 （延長・面積等）	市区町村名／ 港湾・地区名	事業実施期間（年度）					全体事業費 （百万円）	費用 便益比	個別施設計画 策定状況
		一体的に実施することにより期待される効果																	
		備考																	
											小計						9,683		
											合計						9,683		

交付金の執行状況

(単位：百万円)

	R04	R05			
配分額 (a)	334	514			
計画別流用増△減額 (b)	0	0			
交付額 (c=a+b)	334	514			
前年度からの繰越額 (d)	0	200			
支払済額 (e)	134	388			
翌年度繰越額 (f)	200	326			
うち未契約繰越額(g)	97	79			
不用額 (h = c+d-e-f)	0	0			
未契約繰越率+不用率 (i = (g+h)/(c+d))%	29.04	11.06			
未契約繰越率+不用率が10%を超えている場合その理由	令和4年度補正予算分	収用裁決の手続き中であるため			